



THÈSE DE DOCTORAT

Présentée par :

Fahd BENBOUBKER

Discipline : Sciences et Techniques de l'ingénieur
UFR : Signaux Systèmes et Composants
Spécialité : Microélectronique & Télécommunications

Conception et Implémentation sur FPGA d'un nouvel estimateur de mouvement pour un codeur vidéo compatible MPEG4/H264

Soutenue le 04 Décembre 2010, devant le jury composé de:

Pr Mouhcine ZOUAK	Doyen de la Faculté des Sciences et Techniques de FES	Président
Pr Seddik BRI	École Supérieure de Technologie de MEKNES	Rapporteur
Pr BadrEddine BENAMEUR	Institut National des Postes et Télécommunications de RABAT	Rapporteur
Pr Mostafa MRABTI	Directeur de l'École nationale des Sciences appliquées de FES	Examinateur
Pr Chakib BAKKALI	Faculté des Sciences Dhar El Mehraz de FES	Examinateur
M. Marc RIOU	Design Center Manager ST Ericsson, Rabat	Examinateur
Pr Ali AHAITOUF	Facultés des sciences et techniques de FES	Directeur de thèse
Pr Farid ABDI	Facultés des sciences et techniques de FES	Directeur de thèse

Année Universitaire 2010/2011

Table des Matières

Table des Matières	2
Table des figures.....	4
Introduction Générale	6
Chapitre I : Généralités sur le Codage Vidéo	11
1.1 Introduction.....	11
1.2 Formats des Scènes Vidéo : Représentations des images numériques	11
1.2.1 Le Codage RGB.....	12
1.2.2 Le Codage YUV	12
1.2.3 Sous-échantillonnage de la chrominance.....	13
1.3 Principes du Codage Vidéo.....	16
1.3.1 Codeur Temporel	17
1.3.2 Codeur Spatial.....	19
1.3.2.1 La transformation unitaire (de domaine)	20
1.3.2.2 La quantification	22
1.3.2.3 Réorganisation des coefficients (Reordering).....	24
1.4 Le Modèle de codage vidéo DPCM/DCT.....	26
1.5 Standard MPEG4 : Caractéristiques Générales	27
1.5.1 Le profil simple d'un codeur MPEG4	28
1.5.2 Codage binaire de la forme	29
1.5.3 Codage spatial.....	30
1.5.4 Codage Temporel.....	31
1.5.5 Transformation Fréquentielle.....	33
1.5.6 Quantification	33
1.5.7 Codage entropique	34
1.6 Conclusion	34
Chapitre II : Estimation de Mouvement	35
2.1 Introduction.....	35
2.2 Méthodes d'estimation de mouvement.....	36
2.2.1 Équation du flux optique.....	37
2.2.2 Méthodes différentielles.....	39
2.2.3 Méthodes de mise en correspondance.....	40
2.3 Critères d'estimation de mouvement.....	41
2.4 Les Algorithmes D'Estimation De Mouvement.....	42
2.4.1 Recherche Exhaustive (ES: Exhaustive Search).....	43
2.4.2 Recherche en trois étapes (TSS: Three Step Search).....	44
2.4.3 Recherche en quatre étapes (FSS: Four Step Search)	46
2.4.4 Recherche en Diamant (DS: Diamand Search).....	47
2.4.5 Recherche logarithmique 2D	48
2.4.6 Recherche prédictive.....	48
2.4.7 Recherche hiérarchique.....	49
2.4.7 Remarque : Compensation de mouvement sub-pixel	50
2.5 Evaluation de la qualité d'un estimateur de mouvement	51
2.5.1 Evaluation des performances de l'ES	52
2.5.2 Evaluation des performances du TSS	53
2.5.3 Évaluation des performances du FSS (Four Step Search)	55

Table des Matières

2.5.4 Évaluation des performances du DS(Daimand Search).....	56
Chapitre III : Etapes de Conception des Codeurs Vidéo	59
3.1 Introduction.....	59
3.2 Les Interfaces d'un Codeur Vidéo.....	60
3.2.1 Les paramètres de contrôle	61
3.3 Conception logicielle d'un codeur.....	62
3.4 Conception d'un codeur matériel	64
3.4 Conclusion	68
Chapitre IV : Algorithme d'Estimation de Mouvement Proposé.....	70
4.1 Introduction.....	70
4.2 Algorithme D'Estimation De Mouvement Proposé	70
4.2.1 Recherche Récursive Par Bloc.....	72
4.2.2 Recherche Récursive Par Pixel	74
4.3 Résultats Expérimentales.....	75
4.4 Conclusion	81
Chapitre V : Implémentation Hardware	83
5.1 Introduction.....	83
5.2 Architecture matérielle du codeur MPEG4.....	83
5.3 Implémentation Hardware du block d'estimation de mouvement	86
5.3.1 Implémentation de l'algorithme d'estimation de mouvement proposé.....	87
5.3.1.1 Architecture Hardware Du PA-ME	88
5.3.1.2 Gestion du flux vidéo.....	91
5.3.1.3 Calcul Des Adresses Mémoire.....	98
5.3.1.4 Bloc De Calcul Des Vecteurs Dé Mouvement	100
5.3.1.5 Vérification Fonctionnelle	101
5.3.2 Implémentation matérielle de l'algorithme TSS	107
5.3.3 Synthèse Logique Et Implémentation sur FPGA.....	112
5.4 Conclusion	114
Conclusion Générale et Perspectives.....	115
Bibliographie	118